

TEHNOLOŠKA OPTIMIZACIJA IZRADE ALUMINIJUMSKIH TANKOSTIJENIH STRUKTURA NA OSNOVAMA IZBORA PUTANJE KRETANJA ALATA

Završni rad – II ciklus studija

Mentor: Prof. dr Vid Jovišević

Kandidat: Bojan Marković

Banja Luka

Sadržaj prezentacije rada

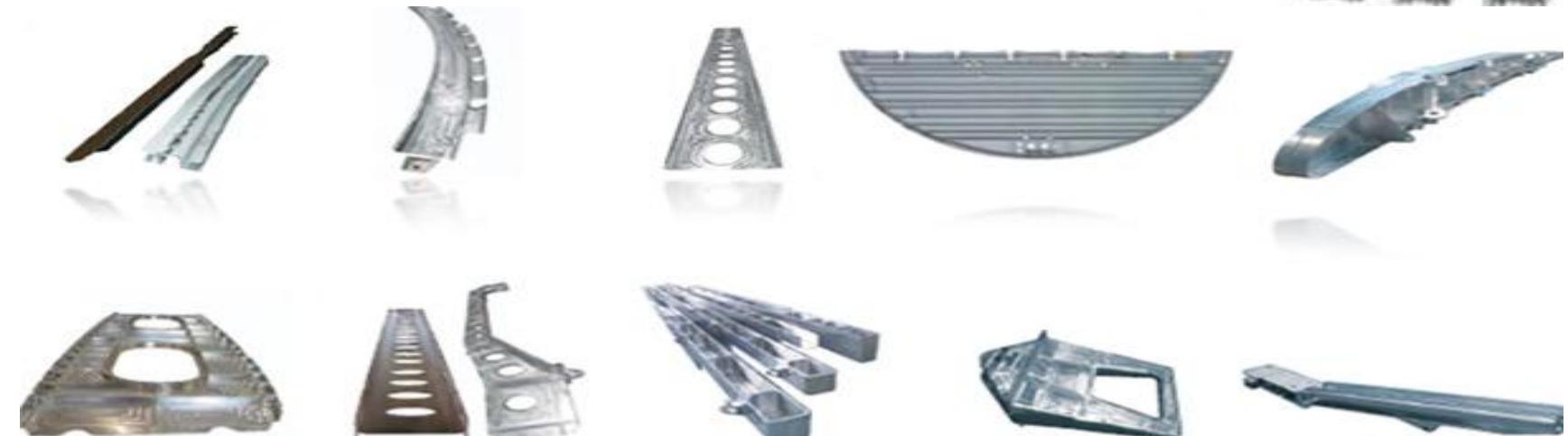
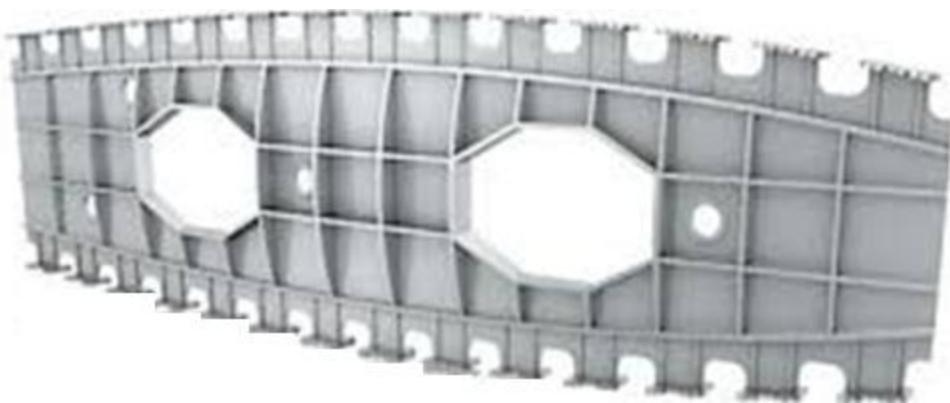
1. Primjena i oblici aluminijumskih tankostijenih struktura;
2. Problemi u toku izrade i uticajne veličine;
3. Prepostavke i ciljevi istraživanja;
4. Teorijska znanja za analizu prepostavki i dostizanje ciljeva;
5. Razvoj metodologije izbora putanje kretanja alata u cilju tehnološke optimizacije;
6. Primjena metodologije izbora putanje kretanja alata u procesu mašinske obrade;
7. Zaključak;

1. Primjena i oblici aluminijumskih tankostijenih stuktur

U poslednje vrijeme, tankostijene komponente se koriste kao strukturalni dijelovi u vazduhoplovnoj industriji zbog svoje homogenosti i odličnog odnosa između nosive snage i težine.

Kao primjeri tih komponenti

- uzdužna rebra,
- poprečna rebra,
- nosači,
- pregrade i drugi.



1. Primjena i oblici aluminijumskih tankostijenih struktura

Otkrivanjem prednosti aluminijumskih tankostijenih struktura, počele su se primjenjivati u mnogim granama industrije gdje je prvenstveno važno da proizvodi budu što manje mase radi svoje funkcionalnosti, a njihova krutost i nosivost u dozvoljenim granicama.

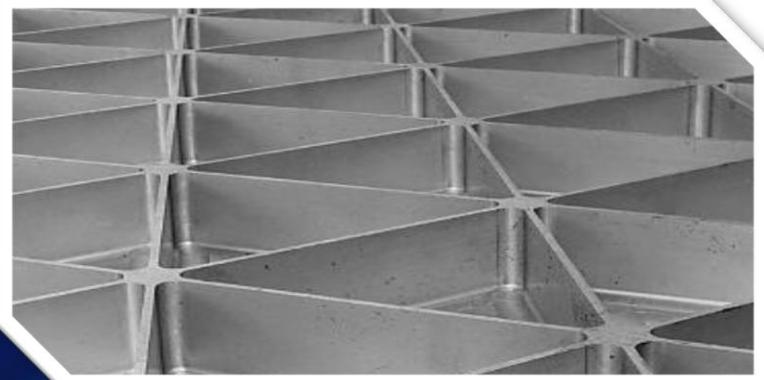


Prema obliku stukture dijele se:

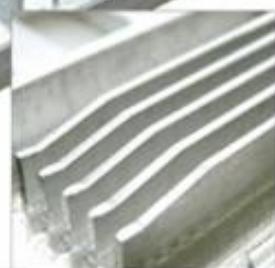
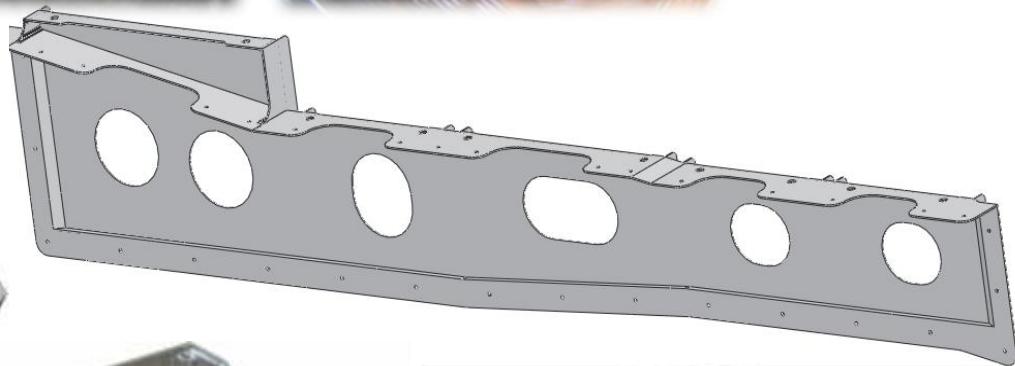
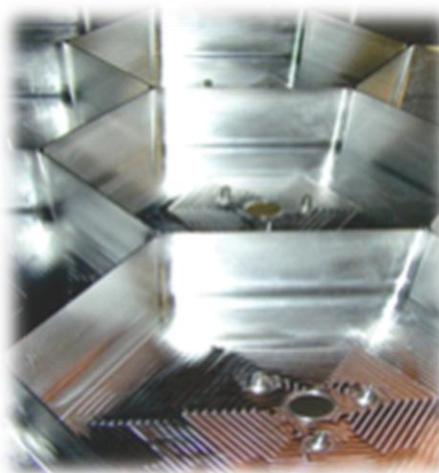
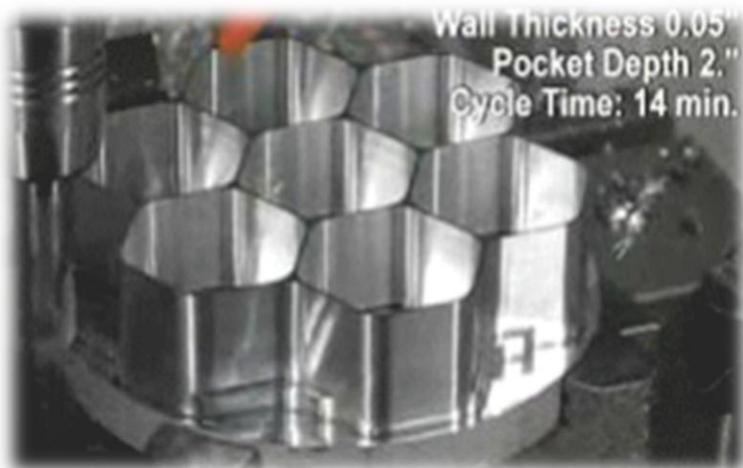
- oblike linijskog tipa,
- oblike troukaonog tipa,
- oblike pravougaonog tipa,
- oblike šestougaonog tipa,
- složenog oblika.

1. Primjena i oblici aluminijumskih tankostijenih stuktur

Tankostijena struktura oblika trougaonog tipa imaju primjenu u proizvodnji ISOGRID panela i sličnih konstrukcionalih oblika. Odlika ovih struktura je da mogu prenositi opterećenja u svim pravcima rasprostiranja strukture.



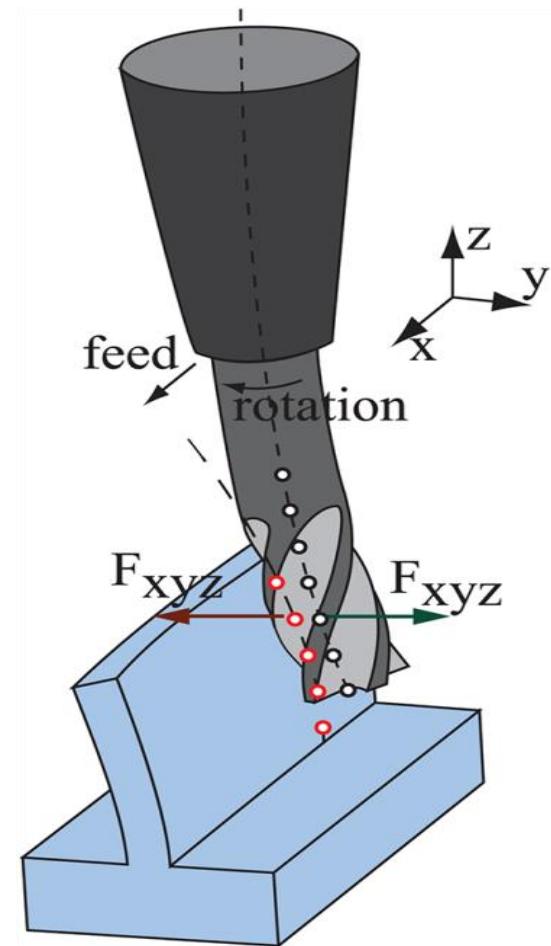
1. Primjena i oblici aluminijumskih tankostijenih stuktur



2. Problemi u toku izrade i uticajne veličine

U procesu izrade aluminijumskih tankostijenih struktura mogu se pojaviti sledeći problemi:

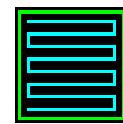
- netačnost dimenzija oblika i površina,
- visoka hrapavost obrađenih površina,
- plastične deformacije tankih zidova stukture,
- pojava vibracija,
- zaostali neponi u materijalu,
- savijanje alati i obratka,
- generisanje velike količine topline u obratku.



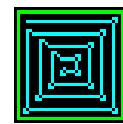
2. Problemi u toku izrade i uticajne veličine

Na pojavu navedenih problema utiču sledeće veličine:

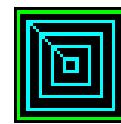
- putanja kretanja alata,
- parametri obrade (posmak, broj obrtaja glavnog vretena, dubina),
- materijal obrade,
- alat,
- sredstvo za hlađenje i podmazivanje.



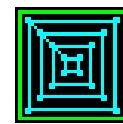
Zigzag



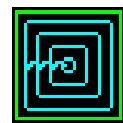
Constant
Overlap Spiral



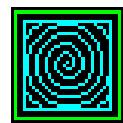
Parallel Spiral



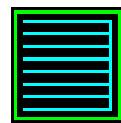
Parallel Spiral,
Clean Corners



High Speed



True Spiral



One Way



Morph Spiral

PUTANJA KRETANJA ALATA

3. Prepostavke i celjevi istraživanja

Prepostavke

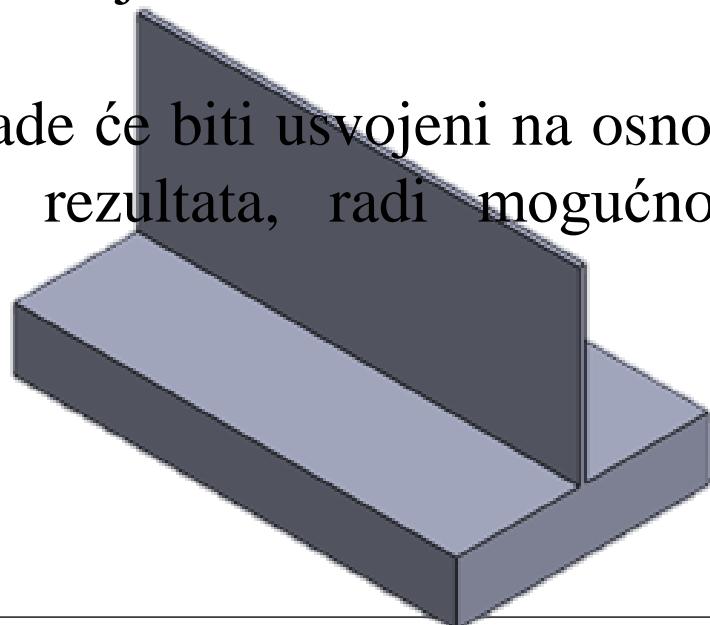
- Promijena putanje kretanja alata za proces mašinske obrade aluminijumski tankostijenih struktura utiče na vrijeme obrade, kvalitet obrađene površine i na tačnost dimenzija radnog predmeta;
- Moguće je razviti metodologiju izbora putanje kretanja alata pri mašinskoj obradi u cilju optimizacije tehnoloških procesa izrade aluminijumskih tankostijenih struktura;

3. Pretpostavke i celjevi istraživanja

Cilj rada predstavlja izbor optimalne putanje kretanja alata i izbor optimalne vrijednosti posmaka za proces mašinske obrade koja ostvaruje maksimalnu produktivnost izrade aluminijumskih tankostijenih struktura.

Tankostijene strukture **linijskog tipa** predstavljaju osnovni oblik, kao sastavni u svim ostalim oblicima tankostijenih struktura, iz tog razloga izabrana je kao predmet istraživanja.

Ostali uticajni parametri procesa obrade će biti usvojeni na osnovu prethodnih istraživanja i poznatih rezultata, radi mogućnosti izvođenja eksperimenta.



4. Teorijska znanja za analizu pretpostavki i dostizanje ciljeva

4.1 Osnove projektovanja tehnoloških procesa

Projektovanje tehnološkog procesa može se definisati kao sistemsko određivanje detaljnih metoda kojima se dijelovi ili sklopoli mogu proizvesti ekonomično i konkurentno, od početne do završne faze.



Metodi projektovanja tehnoloških procesa:

- klasični način projektovanja,
- računarom podržano projektovanje,
- uključivanje znanja u računarom podržano projektovanje.

4. Teorijska znanja za analizu pretpostavki i dostizanje ciljeva

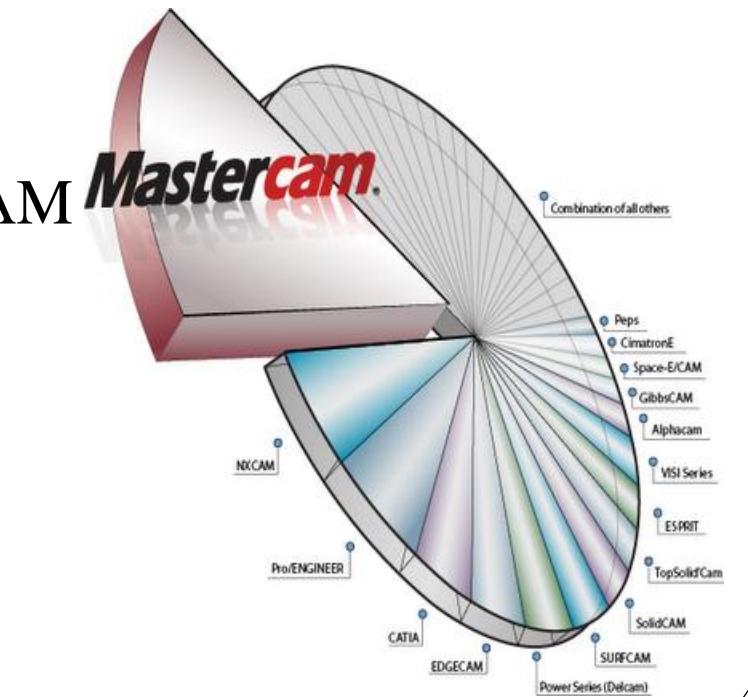
4.2 Projektovanje tehnoloških procesa za numeričke mašine

Postupak programiranja :

- Ručno programiranje;
- Programiranje pomoću programskih jezika;
- Programiranje pomoću CAD/CAM programskih sistema;

Neki od danas najzastupljenijih CAD/CAM sistema:

- MasterCAM,
- SolidCAM,
- CATIA i drugi.

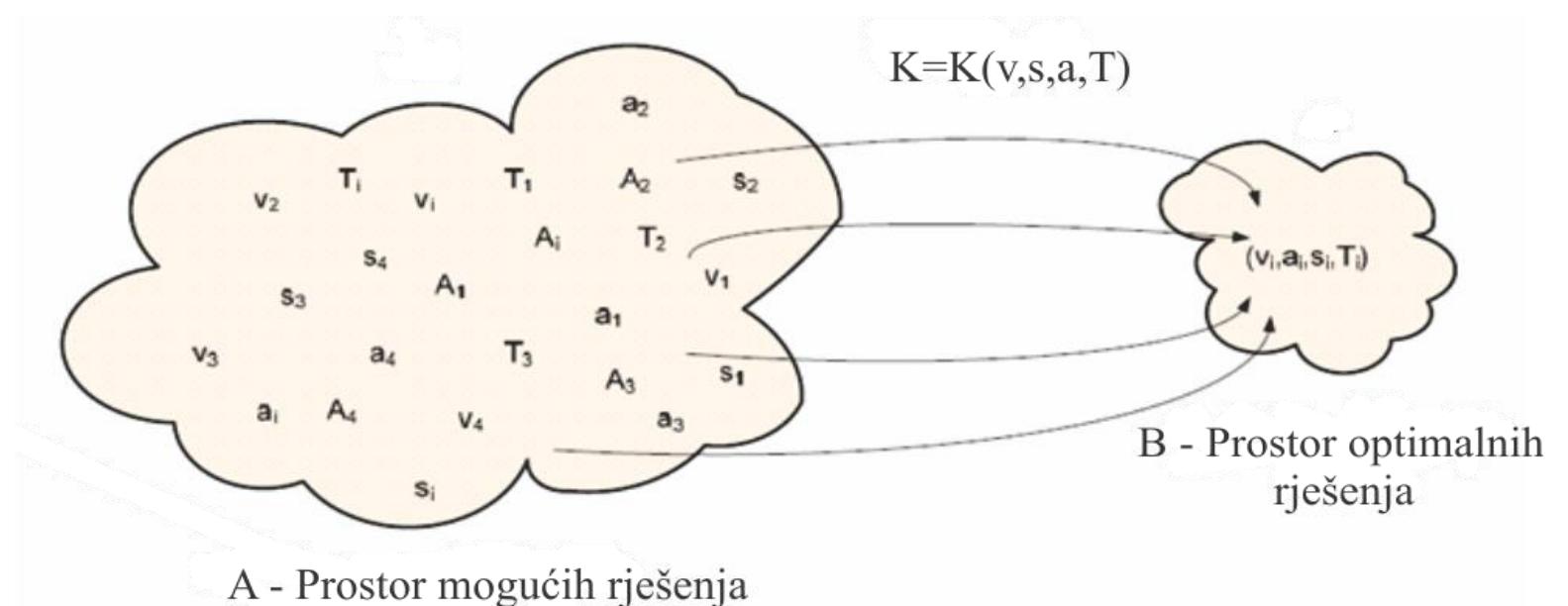


4. Teorijska znanja za analizu pretpostavki i dostizanje ciljeva

4.3 Optimizacija tehnoloških procesa

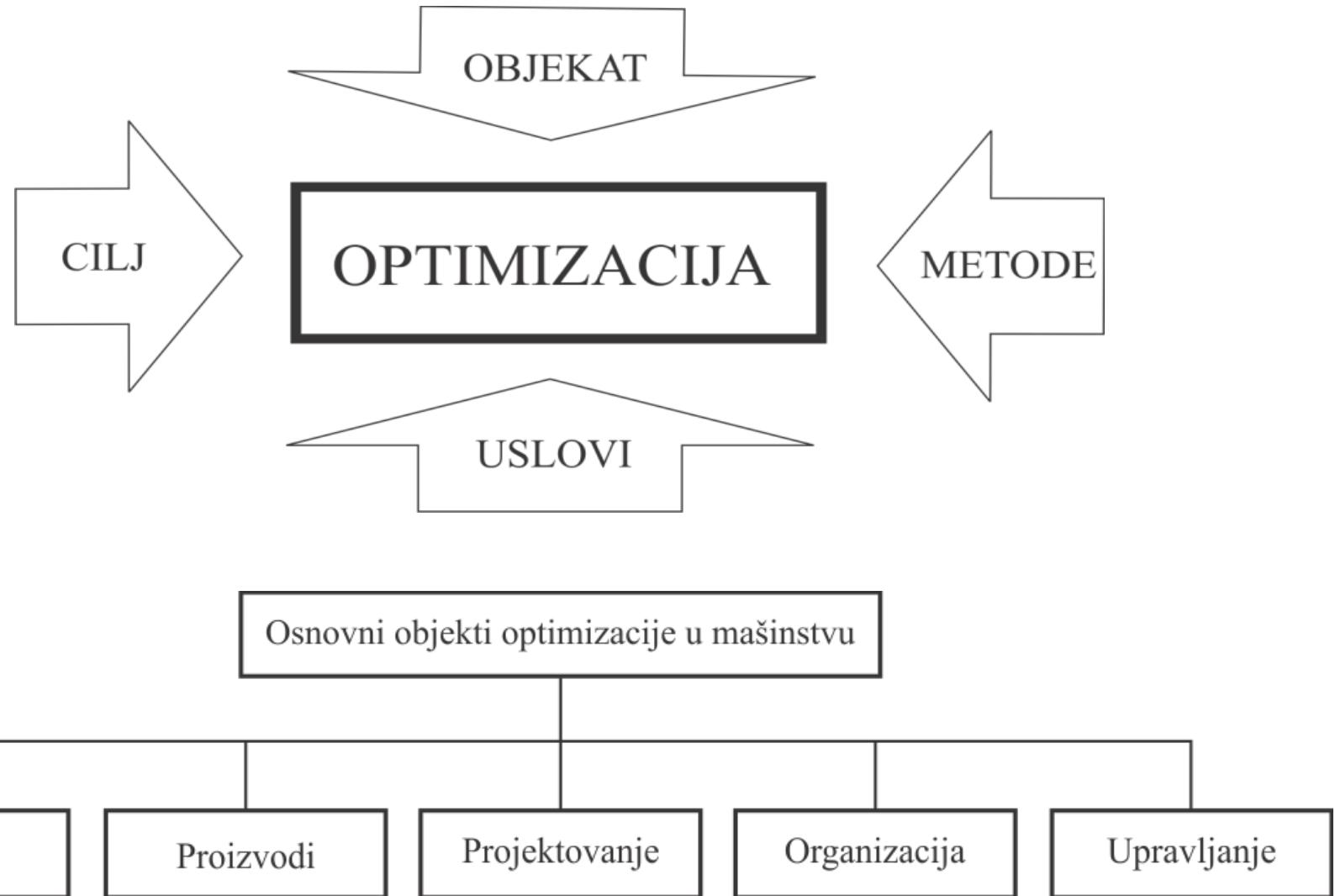
Pod pojmom optimizacije se podrazumijeva: Postupak definisanja najpovoljnijih rješenja za date početne uslove, iz skupa mogućih rješenja.

Kvalitet proizvoda, **efektivnost** proizvodnje i proizvodni **troškovi** su osnovni tehnološki i ekonomski pokazatelji koji se razmatraju pri projektovanju tehnološkog procesa.



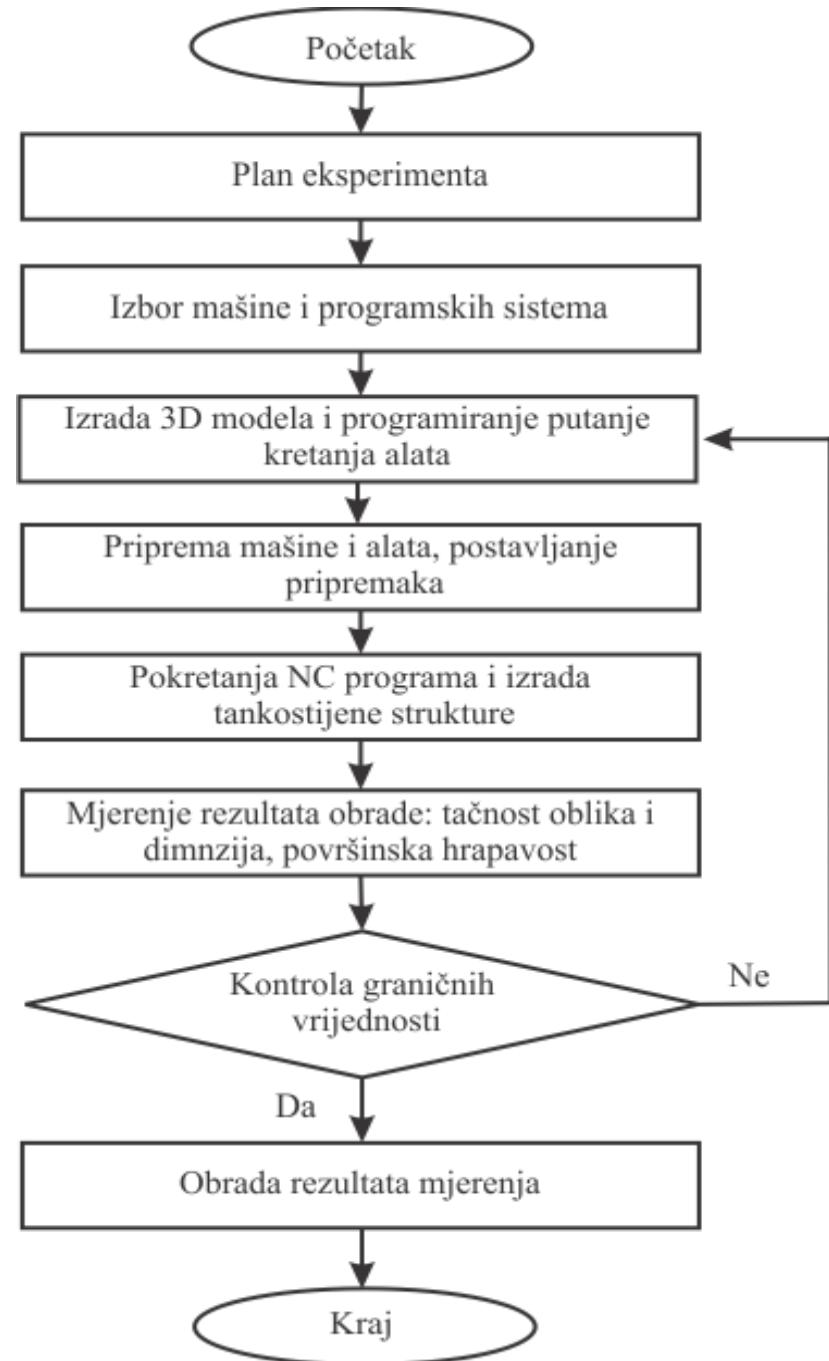
4. Teorijska znanja za analizu pretpostavki i dostizanje ciljeva

Među osnovne pojmove teehnoekonomiske optimizacije spadaju:



5. Razvoj metodologije izbora putanje kretanja alata u cilju tehnološke optimizacije

- Sastoji se iz 8 faza aktivnosti



6. Primjena metodologije izbora putanje kretanja alata u procesu mašinske obrade

6.1 Definisanje plana eksperimenta

Razvijena metodologija za izbor odgovarajuće putanje kretanja alata uključuje u istraživanje podršku programskog sistema pod nazivom ***Desing-Expert 7.1.5***

Pomenuti programski sistem podržava veliki broj metoda za eksperimentalna istraživanja.

Eksperimentalna istraživanja u okviru ovog rada sastoje se iz tri promjenljive veličine (faktora) koji su predmet istraživanja. Od toga dva faktora predstavljaju numeričke vrijednosti a jedan faktor je nenumerička vrijednost. Na osnovu analize metoda utvrđeno je da metoda pod nazivom ***Central Composite*** podržava preliminarni plan eksperimenta.

6.1 Definisanje plana eksperimenta

Numerički faktori

- A: Debljina stijenke
(**0.5, 0.65, 1, 1.35, 1.5**)
- B: Vrijednost posmaka
(**150, 179, 250, 320, 350**)

Central Composite Design

Each numeric factor is varied over 5 levels: plus and minus alpha (axial points), plus and minus 1 (factorial points) and the center point. If categoric factors are added, the central composite design will be duplicated for every combination of the categorical factor levels.

Numeric Factors:	2	(2 to 50)			
Categoric Factors:	1	(0 to 10)			
A:	A	0.646447	1.35355	0.5	1.5
B:	B	179.289	320.711	150	350

Enter factor ranges in terms of +/- 1 levels
 Enter factor ranges in terms of alphas

Type: Full Blocks: 1

Points:
Not center points 8
Center points 5

alpha = 1.41421 Options... 13 Runs

Central Composite Design

Factor C: Name: C Current number of Rows: 33
Units: Maximum number of Rows: 32766
Levels: 3 (2 to 999) Categoric contrasts:
 Nominal Ordinal

Treatments
Putanja 1
Putanja 2
Putanja 3

6.1 Definisanje plana eksperimenta

C:\Users\Markovic\Desktop\Plan eksperimenta\plan_eksp.dx7 - Design-Expert 7.1.5

File Edit View Display Options Design Tools Help

ULAZ IZLAZ

Select	Std	Run	Factor 1 A:Debljina stijenke mm	Factor 2 B:Posmak mm/min	Factor 3 C:Putanja kretanja alata	Response 1 Vrijeme izrade min	Response 2 Odstupanje debljine delta a (mm)	Response 3 Odstupanje upravnosti delta b (mm)	Response 4 Odstupanje ravnosti delta c (mm)	Response 5 Hrapavost ob. povrsine Ra (um)
	1	32	0.65	179.29	Putanja 1	42.66	0.050	0.040	0.038	0.49
	2	3	1.35	179.29	Putanja 1	42.65	0.074	0.036	0.022	1.17
	3	8	0.65	320.71	Putanja 1	24.85	0.006	0.041	0.036	0.55
	4	24	1.35	320.71	Putanja 1	24.78	0.028	0.033	0.019	1.16
	5	12	0.50	250.00	Putanja 1	30.91	0.016	0.060	0.035	0.49
	6	2	1.50	250.00	Putanja 1	31.11	0.048	0.029	0.011	1.41
	7	27	1.00	150.00	Putanja 1	50.35	0.032	0.018	0.017	0.97
	8	6	1.00	350.00	Putanja 1	23	0.009	0.025	0.018	1.06
	9	5	1.00	250.00	Putanja 1	31.21	0.031	0.017	0.030	1.12
	10	7	1.00	250.00	Putanja 1	31.21	0.032	0.013	0.026	1.35
	11	29	1.00	250.00	Putanja 1	31.21	0.025	0.015	0.029	1.37
	12	20	0.65	179.29	Putanja 2	31.75	1.252	1.060	0.417	1.98
	13	30	1.35	179.29	Putanja 2	31.33	0.123	0.510	0.271	2.21
	14	21	0.65	320.71	Putanja 2	18.9	1.051	1.469	0.668	2.96
	15	16	1.35	320.71	Putanja 2	18.65	0.401	0.872	0.361	2.07
	16	11	0.50	250.00	Putanja 2	23.6	1.906	1.221	0.336	2.18
	17	14	1.50	250.00	Putanja 2	22.76	0.179	0.729	0.332	2.03
	18	9	1.00	150.00	Putanja 2	36.96	0.585	1.765	0.692	2.37
	19	28	1.00	350.00	Putanja 2	16.71	1.085	0.841	0.306	2.08
	20	15	1.00	250.00	Putanja 2	23.46	0.867	0.598	0.301	2.35
	21	23	1.00	250.00	Putanja 2	23.46	0.713	0.952	0.028	2.17
	22	22	1.00	250.00	Putanja 2	23.46	0.678	0.789	0.032	2.53
	23	31	0.65	179.29	Putanja 3	68.8	0.161	0.054	0.052	0.38
	24	1	1.35	179.29	Putanja 3	67.73	0.140	0.028	0.018	0.83
	25	18	0.65	320.71	Putanja 3	38.21	0.121	0.059	0.034	0.4
	26	17	1.35	320.71	Putanja 3	37.86	0.167	0.032	0.018	0.69
	27	19	0.50	250.00	Putanja 3	49.58	0.112	0.047	0.070	0.5
	28	13	1.50	250.00	Putanja 3	48.28	0.065	0.023	0.017	0.83

6.1 Definisanje plana eksperimenta

Pripremak od kojeg se izrađuje tankostijena aluminijumska struktura ima prizmatični oblik dimenzija (40 x 40 x 70)mm, a materijal je legura aluminijuma 7075 (AlZnMgCu1.5).

Za obradu tankostijenih aluminijumskih struktura izabran je alat - glodalo od brzoreznog čelika, dužina rezne ivice 32 mm što ispunjava zahtijeve geometrije tankostijene strukture, prečnik glodala 10 mm, sa četiri zavojnice.



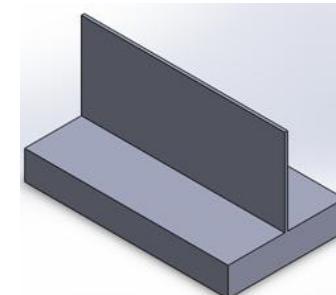
Vretenasto glodalo (R216.32-10025-AK32A)

6.2. Izbor mašine i programskih sistema

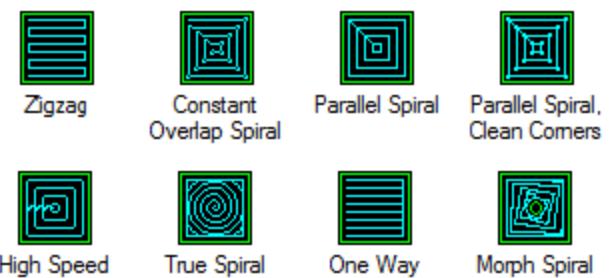


Troosni obradni centar EMCO MILL 450

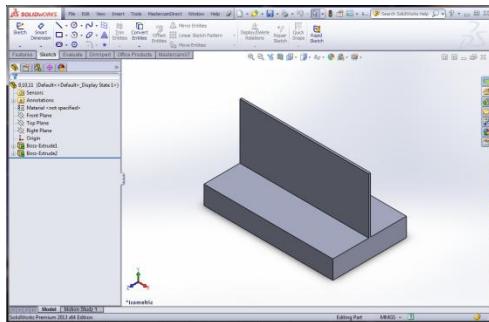
CAD
Solid Works 2013



CAM
MasterCAM X7



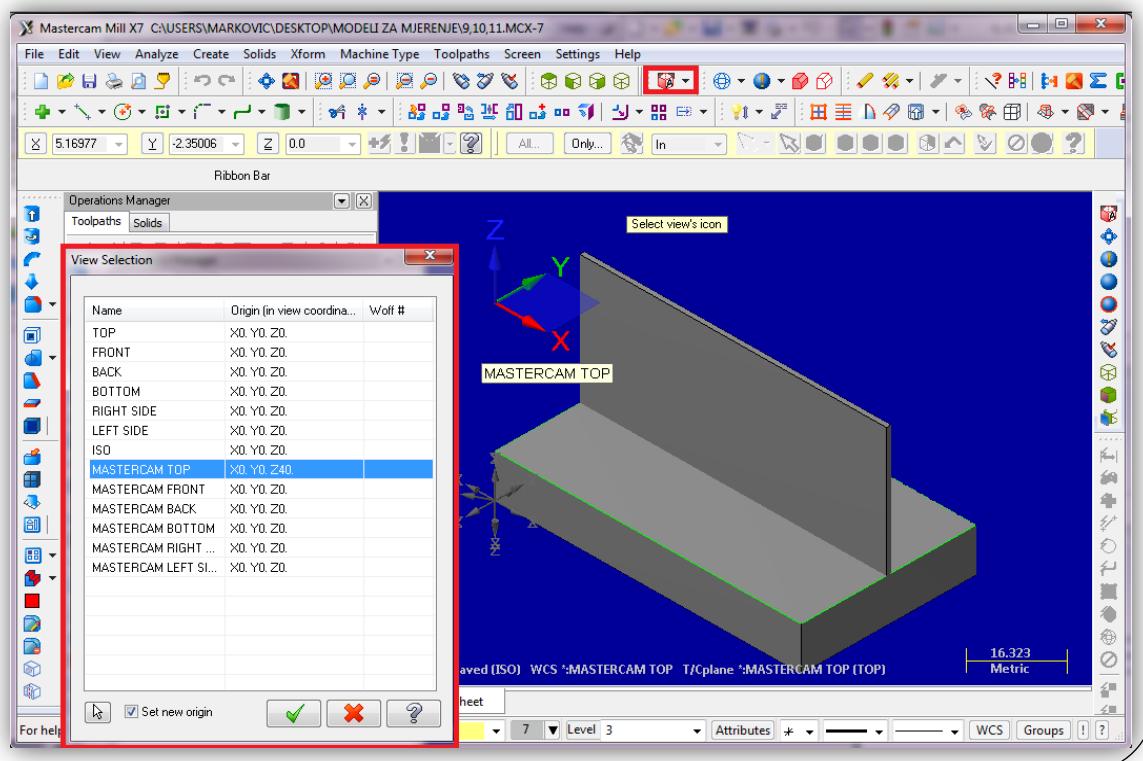
6.3 Izrada 3D modela i programiranje putanje kretanja alata



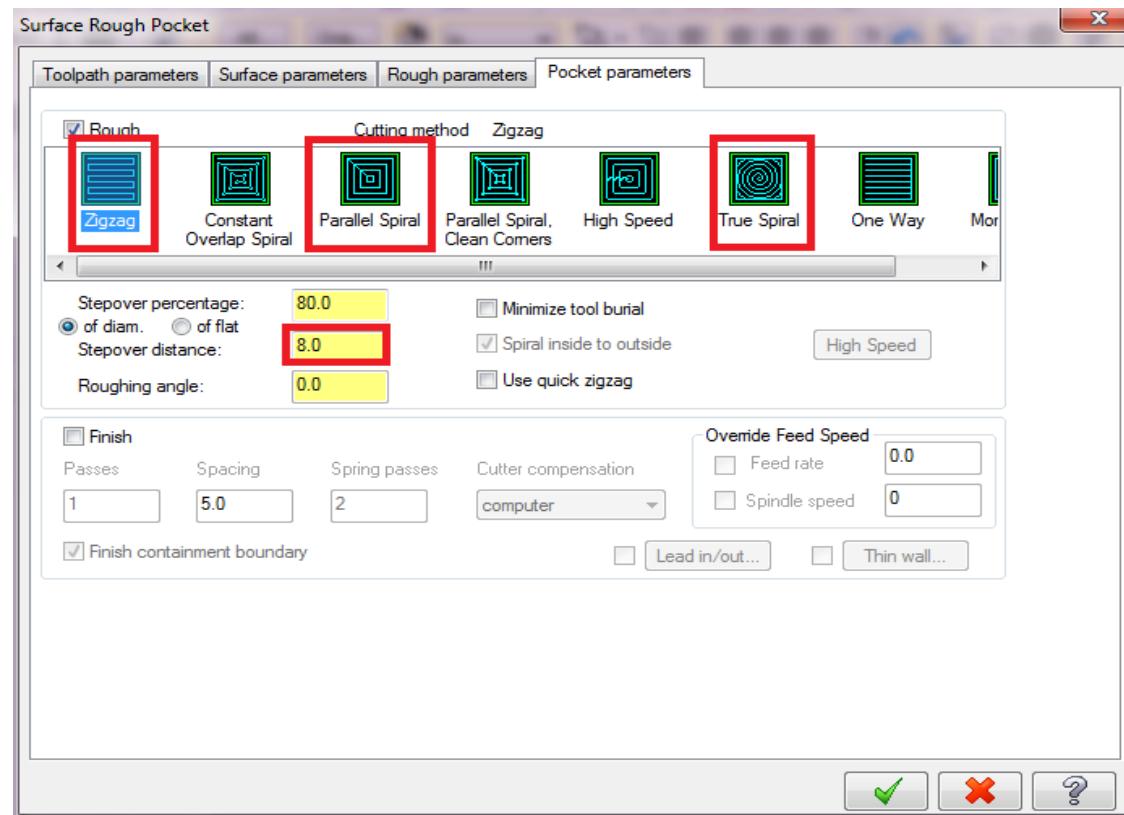
Izrađen model aluminijumske tankostijene strukture linijskog tipa u programskom sistemu Solid Works 2013

Programiranje putanje kretanja alata u programskom sistemu MasterCAM X7

- Preuzimanje modela
- Definisanje koordinatnog sistema

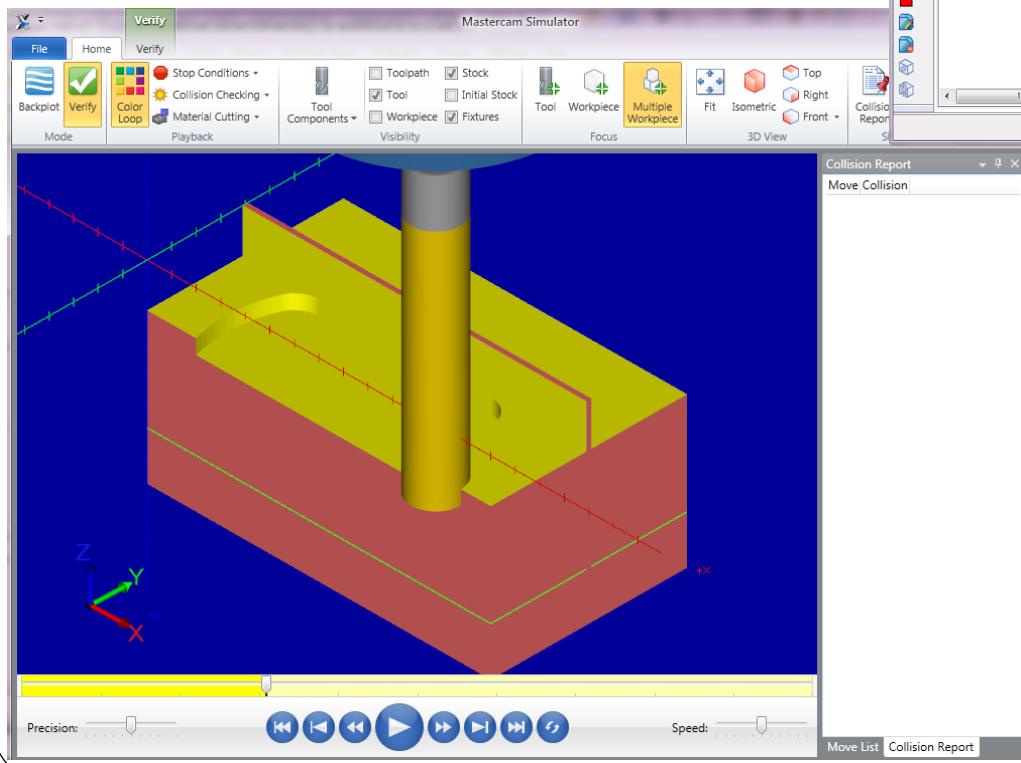
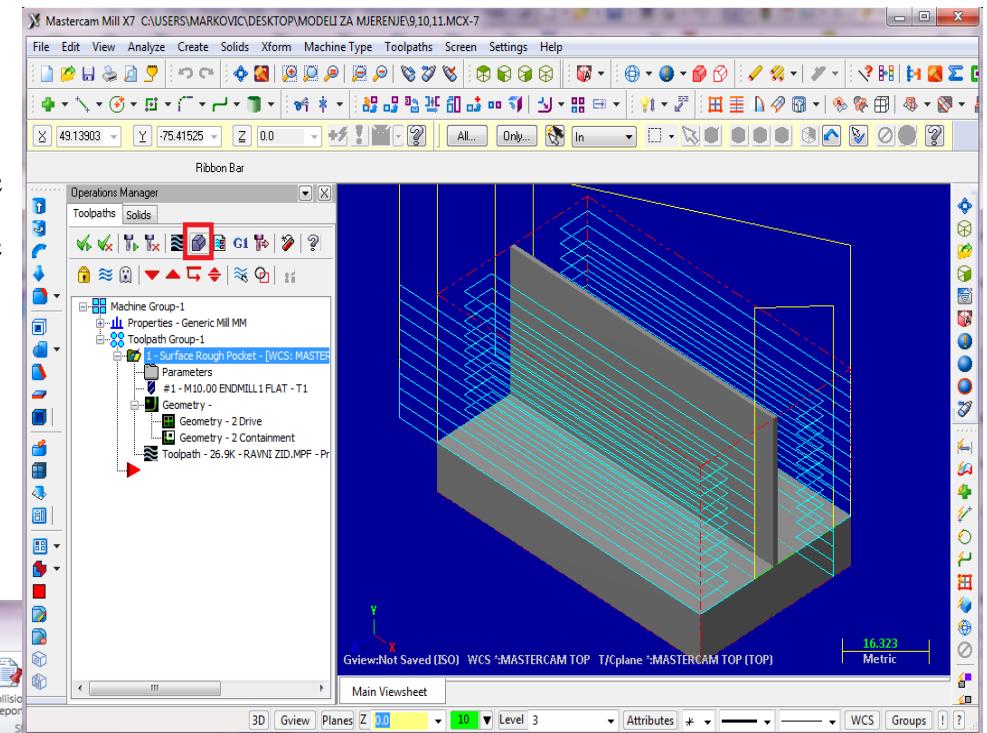


- Definisanje zapremine pripremka
- Izbor programskog alata
- Definisanje geomerije za obradu
- Izbor alata za obradu iz baze rasploživih alata
- Definisanje parametara obrade (posmak, broj obrtaja glavnog vretena, dubina)
- Izbor putanje kretanja alata



Izbor putanje kretanja alata

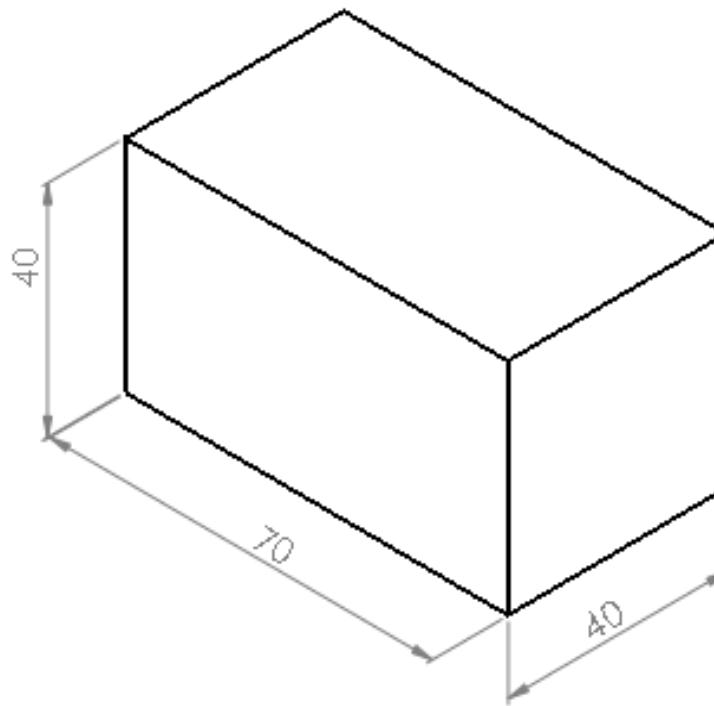
➤ Putanja kretanja alata za procese obrade aluminijumske tankostijene strukture



➤ Simulacija obrade

6.4. Postavljanje pripremka i umjeravanje mašine i alata

➤ PRIPREMAK



Nakon postavljanja pripremka u stezni pribor na radnom stolu mašine, izvršeno je:

- umjeravanje nul-tačke pripremka,
- postavljanje alata sa prihvatom u glavno vreteno mašine i
- umjeravanje alata, odnosno definisanje dužine alata.

6.5. Pokretanje upravljačkog koda (programa)



Generisani upravljački kod u programskom sistemu MasterCAM X7 prenesen je na upravljačku jedinicu numeričke mašine alatke.

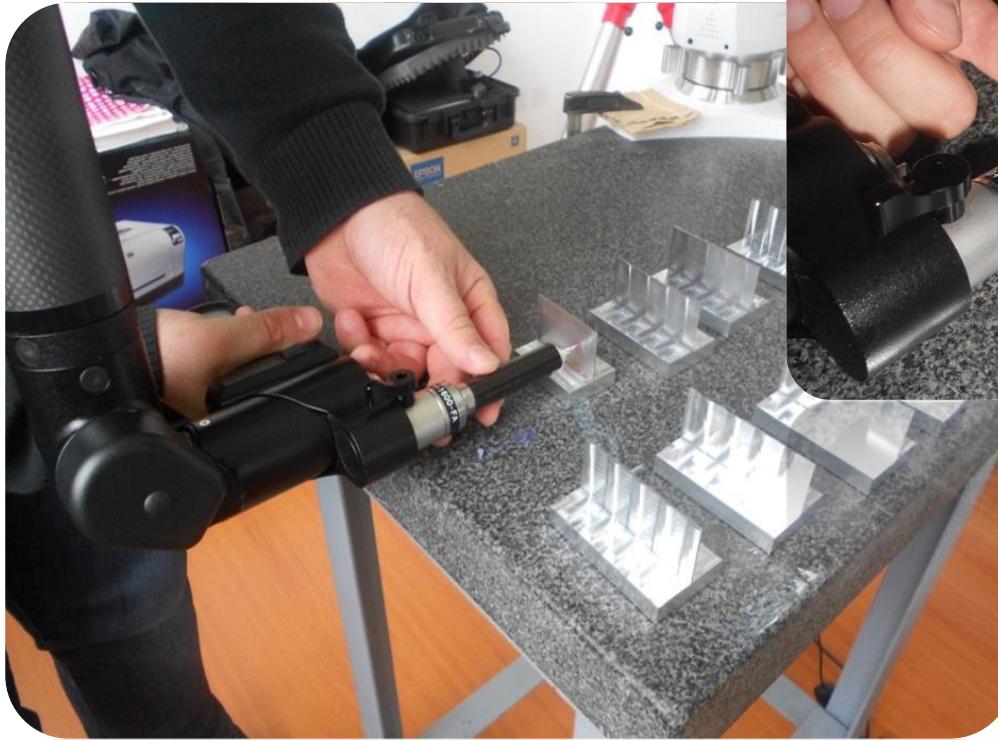
- izvršena simulacija mašinske obrade na upravljačkoj jedinici,
- zatim pokretanje mašine,
- i nakon obrade dobijemo tankostijenu aluminijumsku strukturu.

6.6. Mjerenje rezultata obrade

Planom eksperimenta predviđeno je mjerenje i obrada sljedećih parametara:

- Glavno vrijeme izrade - T (min)
- Odstupanje debljine stijenke - Δa (mm)
- Odstupanje upravnosti - Δb (mm)
- Odstupanje ravnosti - Δc (mm)
- Hrapavost obrađene površine - Ra

Mjerenje odstupanja: **debljine, upravnosti i ravnosti** izvršeno je pomoću mjerne ruke MCAX.

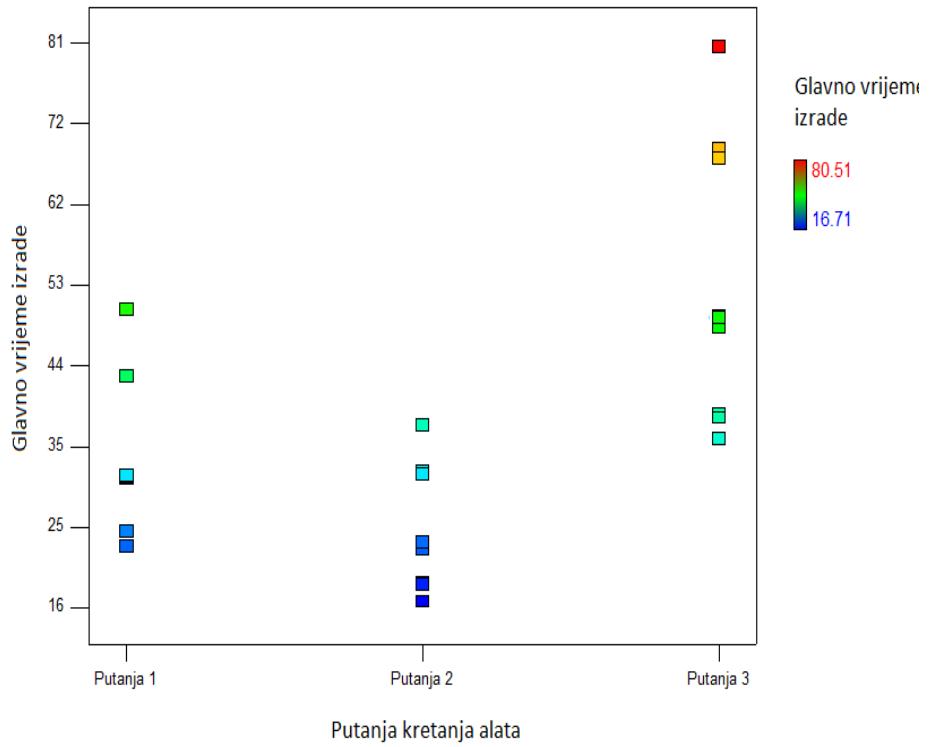


Mjerenje **hrapavosti** obrađene površine
Mjerni uređaj INNOVATEST
Ra (0,03-6,35)

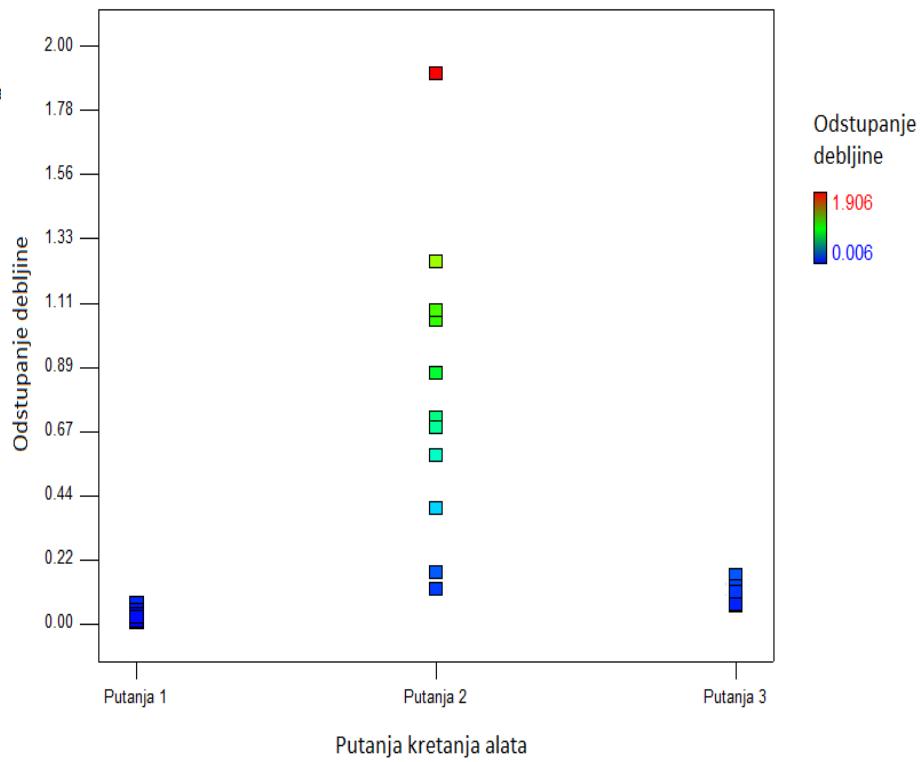


6.7. Kontrola graničnih vrijednosti dimenzija i hrapavosti obrađene površine

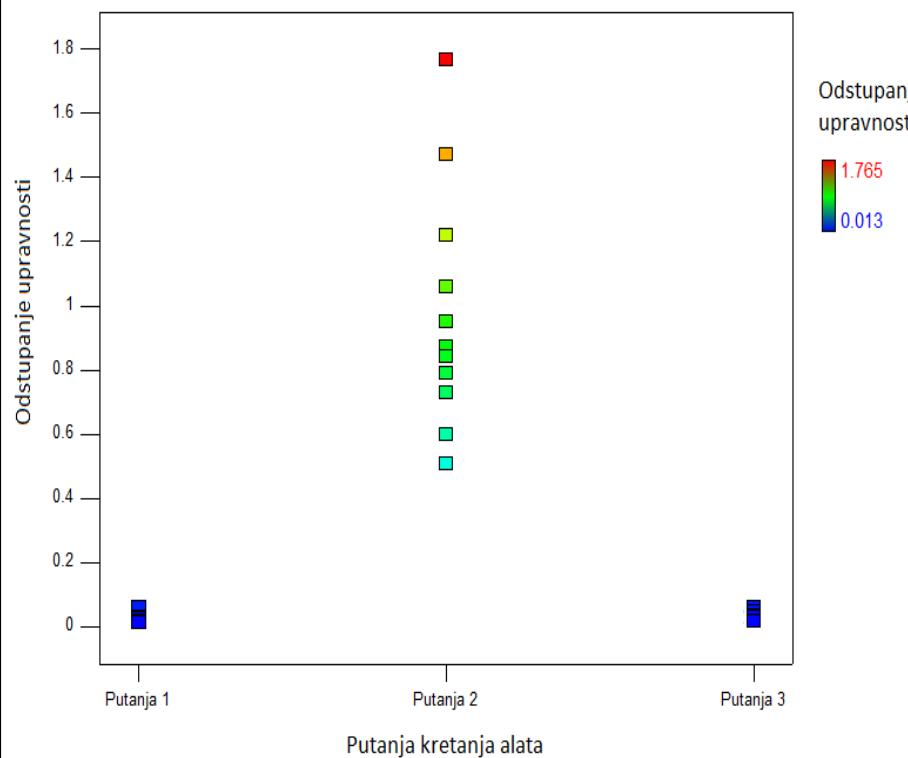
Analiza vremena izrade



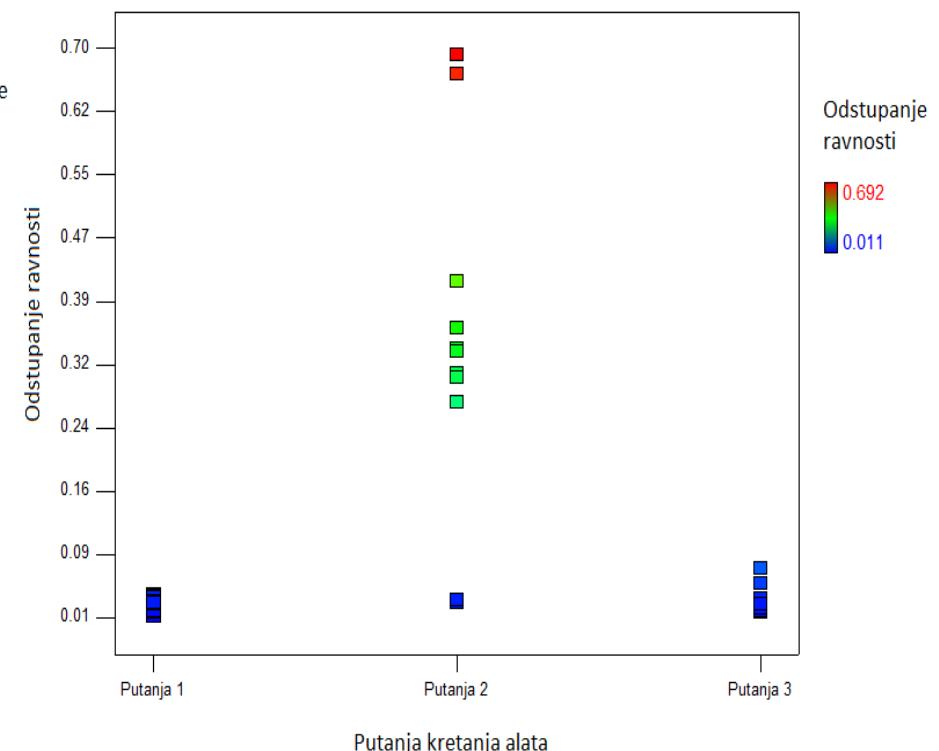
Granična vrijednost za odstupanje debljine
 $\Delta a=0.2\text{mm}$.



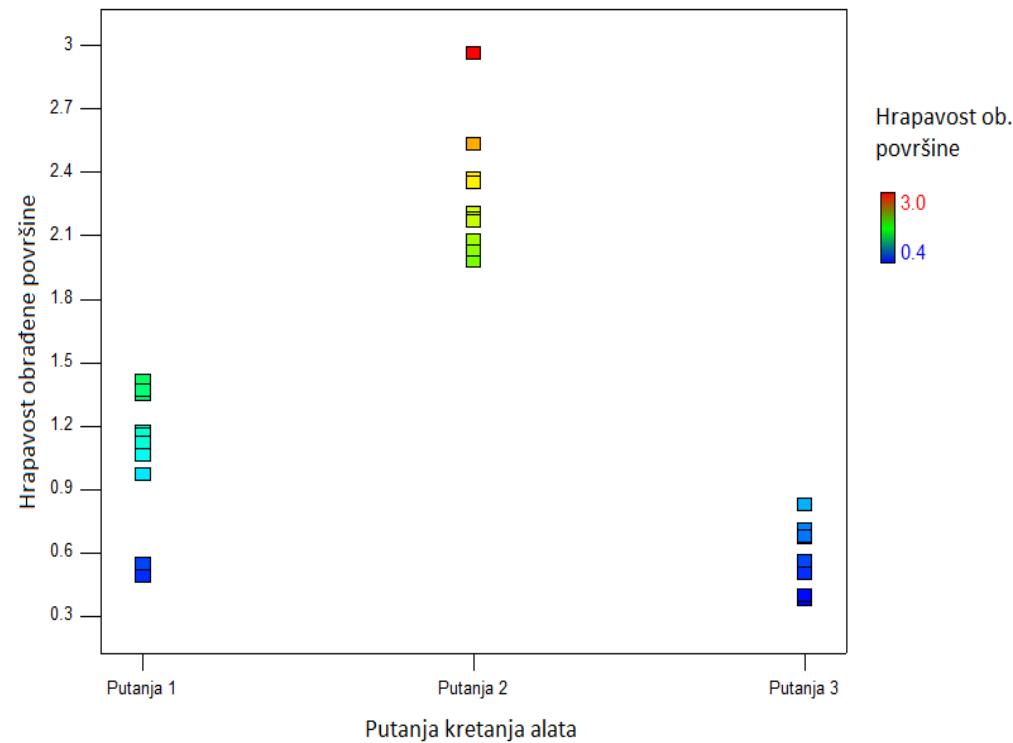
Granična vrijednost odstupanja upravnosti $\Delta b=0.1\text{mm}$



Granična vrijednost odstupanja ravnosti $\Delta c=0.1\text{mm}$

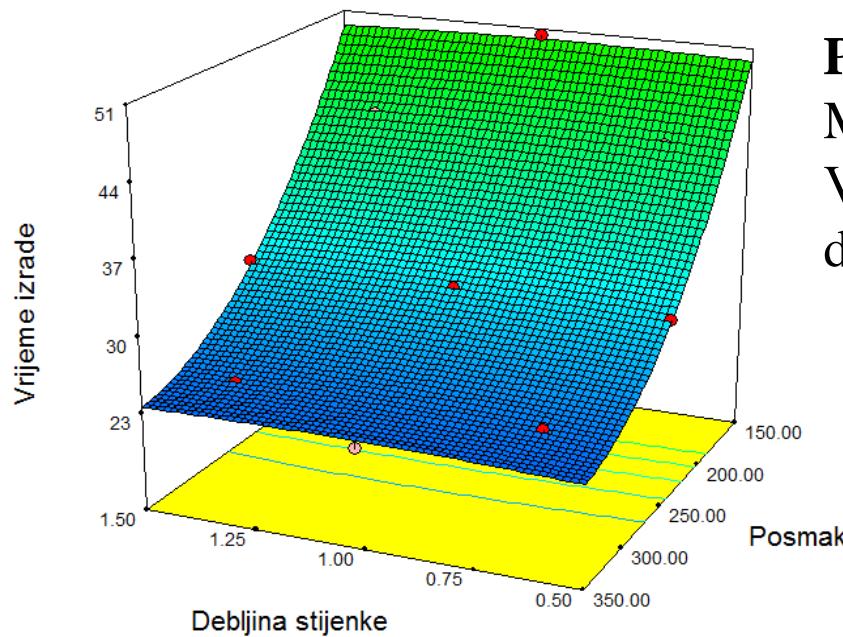


Granična vrijednost za hrapavost obrađenih površina $R_a = 1.8$



6.8. Obrada rezultata mjerena

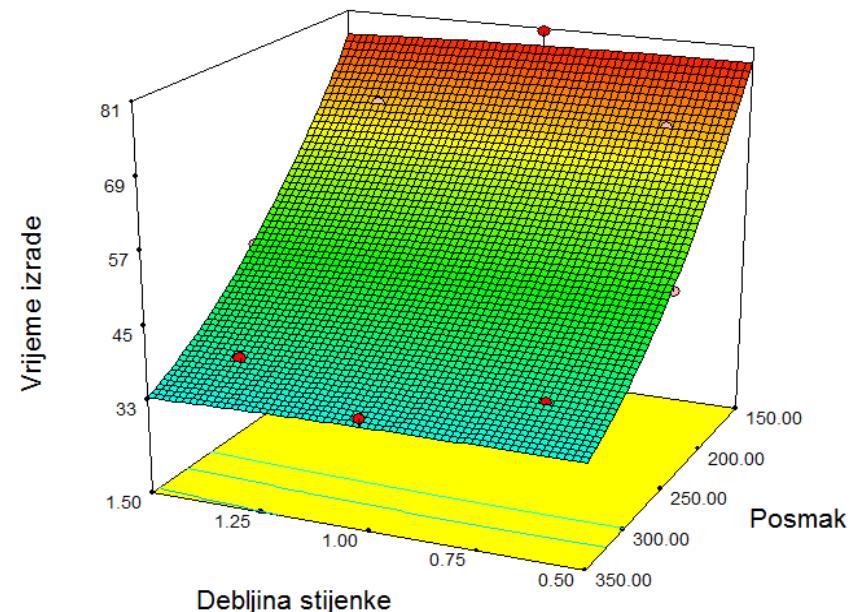
6.8.1 Analiza vremena izrade tankostijene aluminijumske strukture



Putanja kretanja alata broj 1

Minimalno vrijeme izrade je 23 min

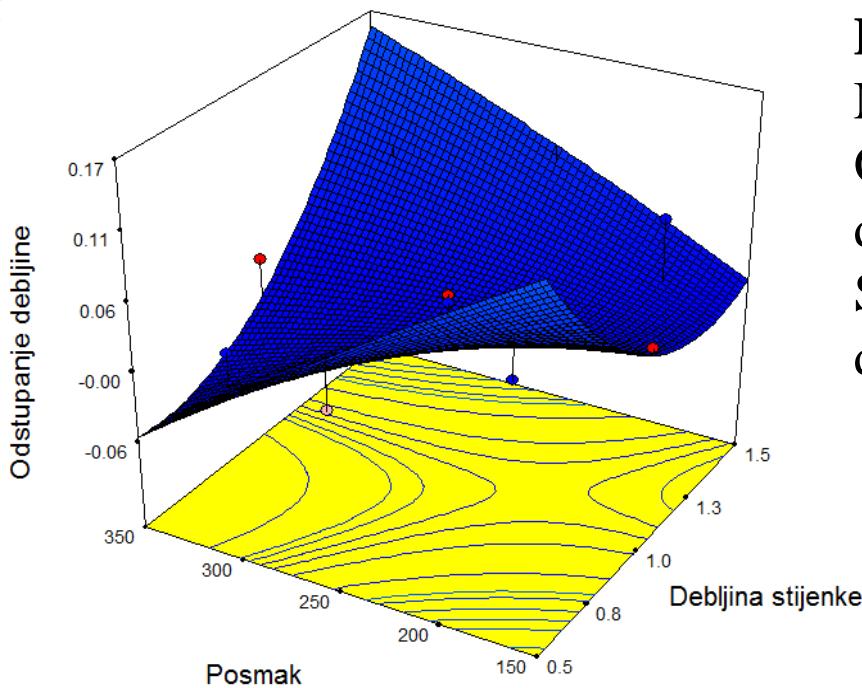
Vrijeme se neznačajno mjenja sa promjenom
debljine stijenke



Putanja kretanja alata broj 3

Minimalno vrijeme izrade je 33 min

6.8.2. Analiza odstupanja debljine stijenke

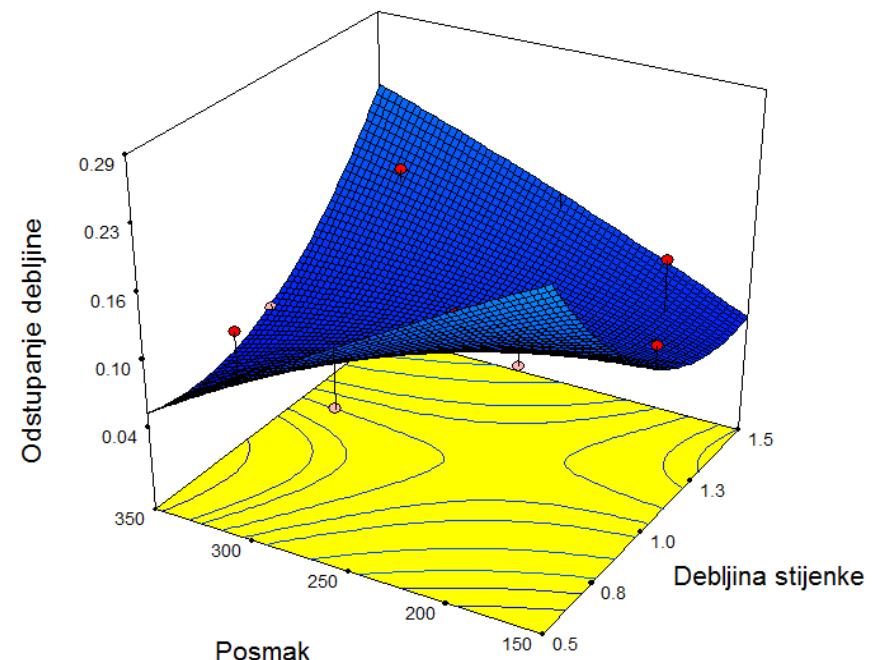


Putanja kretanja alata broj 1

Maks. odstupanje iznosi 0.16 mm

Optimalna vrijednost posmaka zavisi od debljine stijenke.

Sa dijagrama vidi se da sa smanjenjem debljine stijeke potrebno je povećati posmak

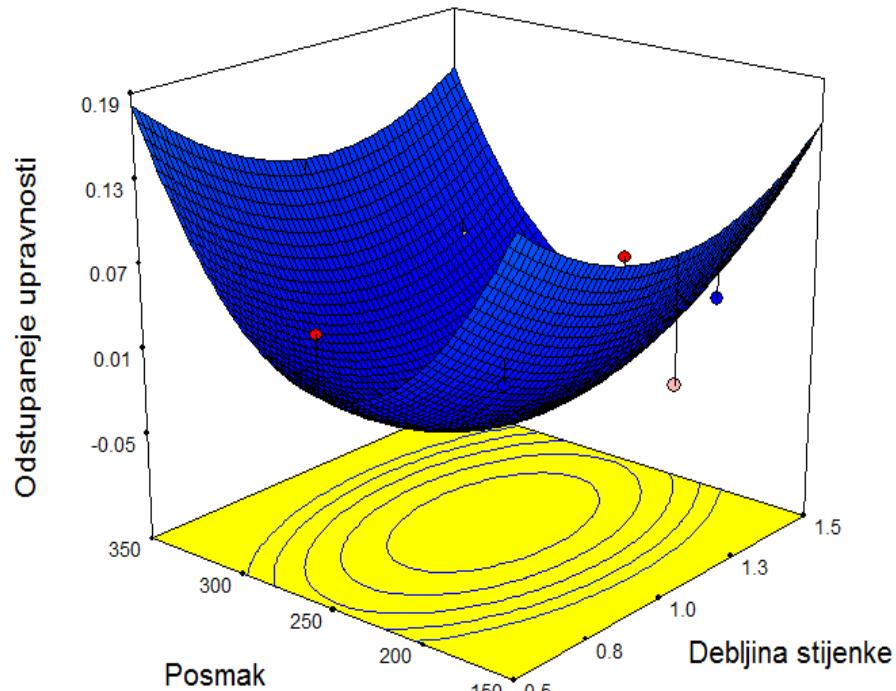


Putanja kretanja alata broj 3

Maks. Odstupanje iznosi 0.23 mm

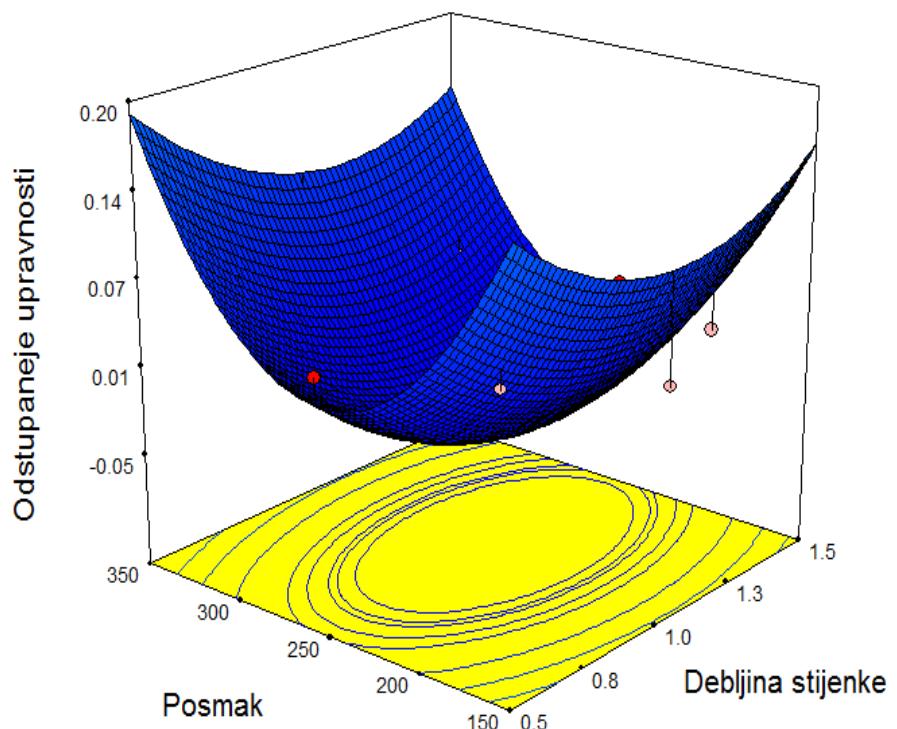
Optimalne vrijednosti se rasprostiru
kao kod putanje broj 1

6.8.3. Analiza odstupanja upravnosti stijenke



Putanja kretanja alata broj 1

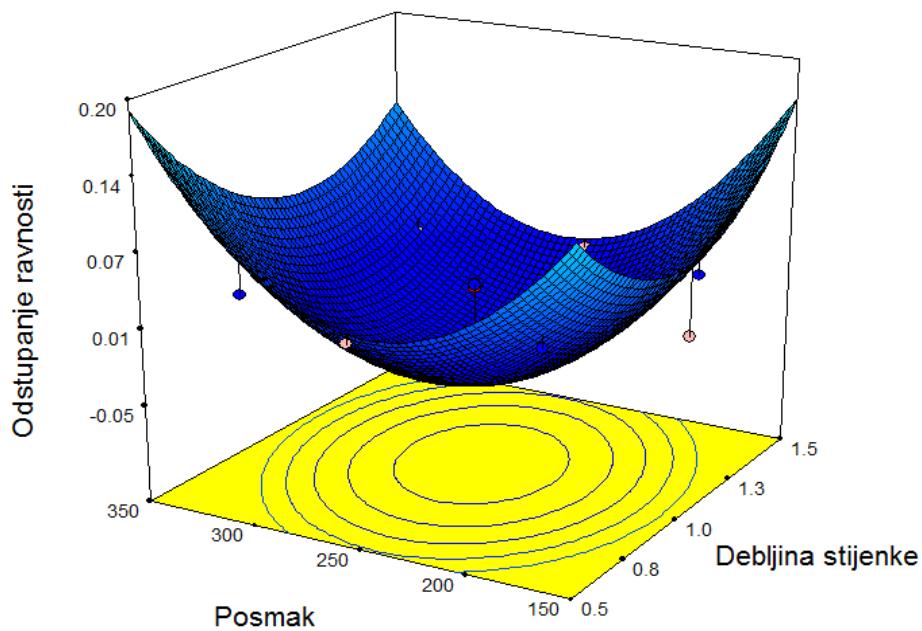
Minimalno odstupanje upravnosti je za vrijednost posmaka 250 m/min, što se može usvojiti za sve debljine stijenki.



Putanja kretanja alata broj 3

Veličina odstupanja upravnosti se ponaša približno jednako za primjenu putanja broj 1 i putanje broj 3.

6.8.4. Analiza odstupanja ravnosti stijenke



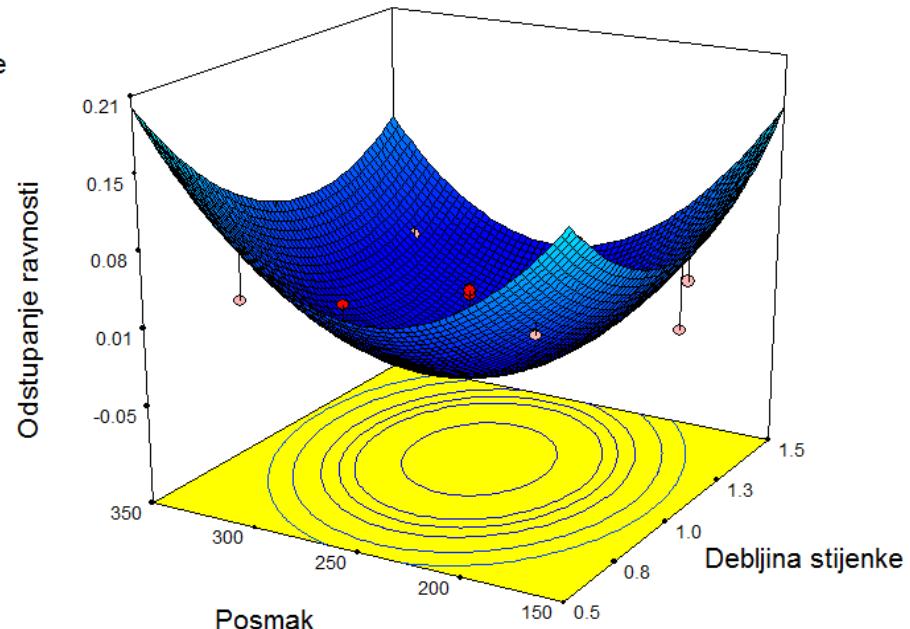
Putanja kretanja alata broj 1

Minimalno odstupanje ravnosti je za vrijednost posmaka 250 m/min, što se može usvojiti za sve debljine stijenki.

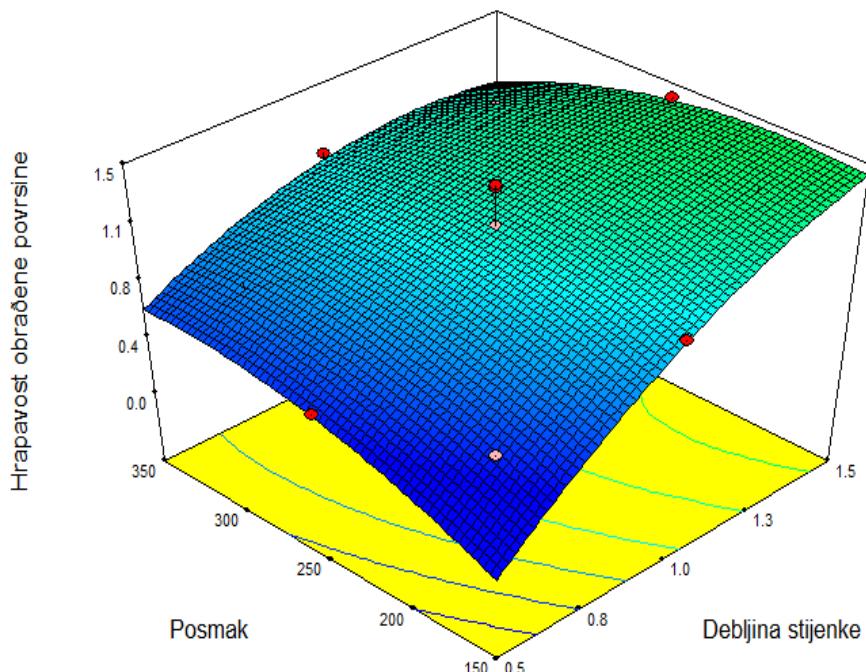
Putanja kretanja alata broj 3

Daje približno iste vrijednosti odstupanja kao i putanja kretanja alata broj 1.

Maks. odstupanje dostiže do 0.2 mm



6.8.5. Analiza hrapavosti obrađene površine



Putanja kretanja alata 1

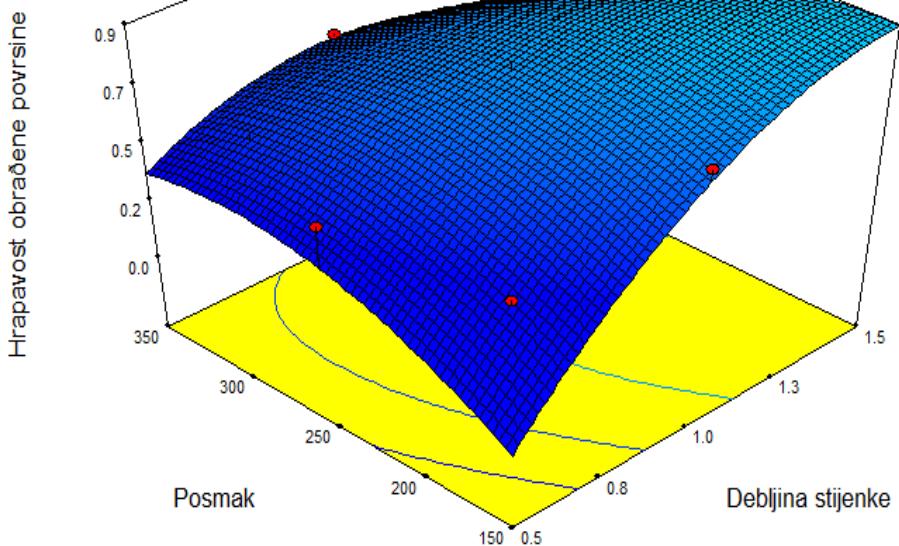
Vrijedost hrapavosti se smanjuje sa smanjenjem debljine stijenke.

Maks. hrapavost površina je $R_a = 1.5$

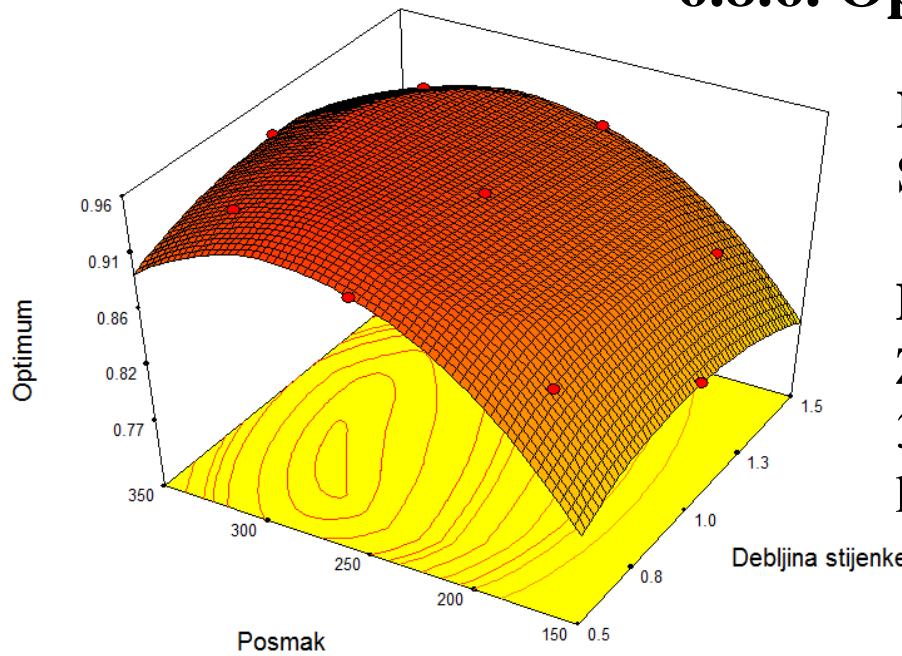
Putanja kretanja alata 3

Ova putanja ostvaruje manju hrapavost obrađenih površina

Maks. hrapavost površine $R_a = 0.9$



6.8.6. Optimizacija

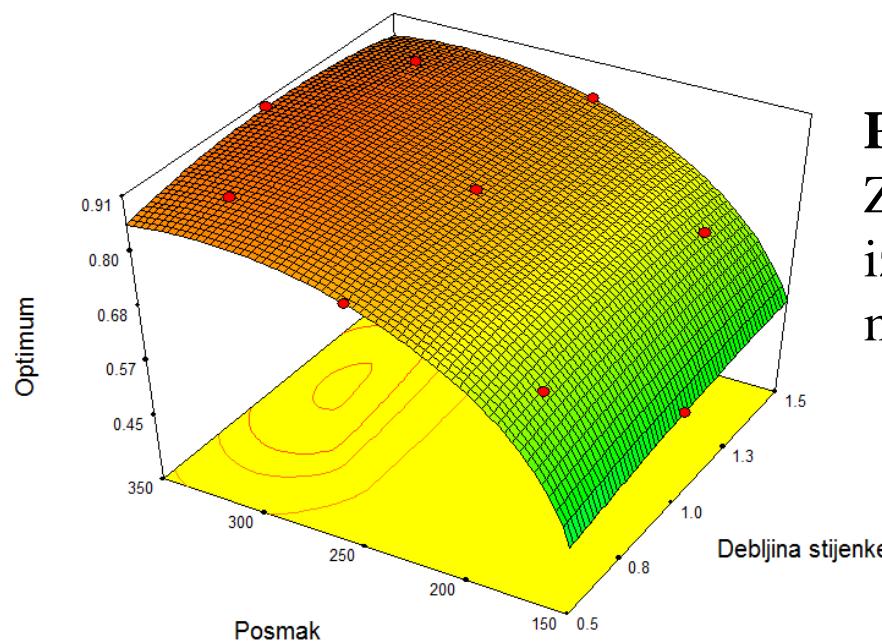


Kriterijum optimizacije

Svesti sve mjerene veličine na minimum.

Putanja kretanja alata broj 1

Za optimalnu vrijednost posmaka koja iznosi 300 m/min ostvaruje preko 90 % postavljenih kriterijuma



Putanja kretanja alata broj 3

Za optimalnu vrijednost posmaka koja iznosi 330 m/min ostvaruje do maksimalnih 88 % postavljenih kriterijuma

Tabela optimalnih vrijednosti

Red. Br.	Debljina stijenke a (mm)	Putanja kretanja alata	Posmak f (m/min)	Glavno vrijeme izrade T (min)	Odstupanje debljine stijenke Δa (mm)	Odstupanje upravnosti Δb (mm)	Odstupanje ravnosti Δc (mm)	Hrapavost obrađene površine Ra	Ostvareni kriterijumi optimizacije (%)
1.	0.5	Putanja 1	292	26.12	0.009	0.050	0.075	0.6	94
2.	0.6	Putanja 1	293	26.17	0.004	0.029	0.043	0.7	94
3.	0.7	Putanja 1	294	26.21	0.011	0.013	0.018	0.8	94
4.	0.8	Putanja 1	304	25.55	0.019	0.015	0.011	0.9	94
5.	0.9	Putanja 1	314	25.02	0.017	0.024	0.011	1.0	94
6.	1	Putanja 1	319	24.77	0.020	0.029	0.011	1.1	94
7.	1.1	Putanja 1	320	24.71	0.022	0.031	0.011	1.1	94
8.	1.2	Putanja 1	319	24.81	0.035	0.030	0.011	1.2	93
9.	1.3	Putanja 1	311	25.14	0.041	0.024	0.011	1.2	93
10.	1.4	Putanja 1	298	26.01	0.050	0.013	0.011	1.3	92
11.	1.5	Putanja 1	293	26.20	0.058	0.025	0.032	1.3	91

7. Zaključak

- Razvijena je metodologija koja doprinosi izboru optimalne putanje kretanja alata u procesu mašinske obrade i izboru optimalne vrijednosti posmaka .
- Pronalaskom optimalnih vrijednosti došlo je do povećanja efektivnost procesa obrade, povećanja produktivnosti proizvodnje i smanjenja troškova, što predstavlja doprinos u izradi aluminijumskih tankostijenih struktura linijskog tipa.

Pravci budućih istraživanja:

- Istraživanje većeg odnosa visine i debljine stijenke (30>:1);
- Istraživanja debljina stijenki do 3 mm;
- Izbor putanje kretanja alata za izradu ostalih oblika aluminijumskih struktura;
- Optimizacija brzine rezanja;

HVALA NA PAŽNJI

Završni rad – II ciklus studija

Bojan Marković

Banja Luka